



DAFTAR PUSTAKA

- [1] Musthofa1 Muhammad Wakhid, *desain linear quadratic regulator pada sistem inverted pendulum*. Universitas Islam Negeri Sunan Kalijaga Yogyakarta 2009 . ISBN : 978-979-16353-3-2.
- [2] Tanzania Niora Fatimah, Agustina Trihastusti, *Stabilisasi Pada Sistem Pendulum-Kereta dengan Menggunakan Metode Fuzzy-Sliding Mode Control*. Institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS), 2014 .ISSN : 2337- 3539.
- [3] Rachman rendetia, *Swing-up dan Stabilisasi pada Sistem Pendulum Kereta menggunakan Metode Fuzzy dan Linear Quadratic Regulator*, Institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS), 2014 . ISSN : 2337- 3539.
- [4] Muntari Dan Nurhadi, *Desain Sistem Kendali Rotary Pendulum Dengan Sliding-PID*, Institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS), 2013 . ISSN : 2337- 3539.
- [5] Faizal ahmad, *Pengendalian level coupled tank menggunakan metoda sliding mode kontrol (SMC) hybrid proportional integral derivatived (PID) disimulink matlab*, Jurnal sain teknologi dan industri UIN SUSQA RIAU, desember 2015 ISSN: 2407-0939 [online] . Tersedia [http://download portal garuda org/article php.442915&val=7157&title =](http://download.portal.garuda.org/article.php.442915&val=7157&title=pengendalian_level_coupled_tank)
- [6] Widagdo1 Agandi Haryo, Anggraeni Santi, , S.T., M.T.2, Alrijadjis, Dipl. Eng., M.T., *kontrol posisi motor dc dengan sliding mode control* . Kampus ITS Sukolilo, Surabaya 60111, INDONESIA.
- [7] A. N. K. Nasir, R. M. T. Raja Ismail dan M. A. Ahmad. *Performance Comparison between Sliding Mode Control (SMC) and PD-PID Controllers for a Nonlinear Inverted Pendulum System*. World Academy of Science, Engineering and Technology 2010 [online] <http://waset.org/publications/1558/performance-comparison-between-sliding-mode-control-smc-and-pd-pid-controllers-for-a-nonlinear-inverted-pendulum-system>.
- [8] RHIF. Ahmed, Kardous Zohra, B. B. Naceur. *A PID-Sliding Mode Control Design for a Coupled Tank*. Polytechnic School of Tunisia. 2012. [Online] <https://arxiv.org/vc/arxiv/papers/1301/1301.4552v1.pdf>.



[9] Alipour Hasan , B. B. Bagher Mohammad , Afsharirad Hadi . *A PID Sliding Mode Control for Ropeless Elevator Maglev Guiding System*. University of Tabriz. April 2012. Iran [Online]http://file.scirp.org/pdf/EPE20120300007_96406193.pdf.

[10] K.M Prasad Arun, M. Krishna Bindu , Nair Usha. *Modified Chattering Free Sliding Mode Control of DC Motor*. Cochin University of science & Technology. 2013. Kochi, India [Online] http://www.ijmer.com/papers/Vol3_Issue3/BF3314191423.pdf.

[11] J. –J. E. Slotine and W. Li, *Applied Nonlinear Control*, United States of America: Prentice Hall, 1991.

[12] M. Ali, *Pembelajaran Perancangan Sistem Kontrol PID Dengan Software Matlab*, Jurnal Edukasi, Vol, hlm.1–8, 2004.

[13] K. Ogata, *Teknik Kontrol Automatik*, Edisi kedua. Jakarta: Erlangga, 1996.

[14] K. Ogata, *Modern Control Engineering*, Edisi kelima, Hal.71-73, 2015

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh isi tulisan ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.