



DAFTAR PUSTAKA

- Alhamdi, Muhammad Faisal Afif dkk. “*Perancangan dan Implementasi Based-PI pada Pengaturan Kecepatan Motor Induksi 3 Fasa*”. Jurnal Teknik Pomits, Vol.3, No.1, 2014.
- Aloo, Linus A, dkk. ” *DC Servomotor-based Antenna Positioning Control System Design using Hybrid PID-LQR Controller*”. *European International Journal of Science and Technology* Vol. 5 No. 2, 2016.
- Arifin, Fatchul. “*Perancangan dan Simulasi Sistem Suspensi Mobil Berbasis Kendali Optimal*”. Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Negeri Yogyakarta, 2006.
- Badri, Unis, dkk. “*Kontrol Optimal pada Motor DC Menggunakan Metode Linear Quadratic Regulator (LQR)*”. Surabaya: Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS) ITS Surabaya, 2008.
- Candra, Widhayaka Aji. “*Pengaturan Kecepatan pada Simulator Paraller Hybrid Elektric Vehicle (PHEV) Menggunakan Linear Quadratic Regulator (LQR) Berdasarkan Particle Swarm Optimization (PSO)*”. Jurnal Teknik Pomits Vol. 3, No. 1, (2014) 2337-3539, 2014.
- Firmansyah, Rifqi, dkk. “*Penerapan Kontroller LQR dengan Gain Feed Forward Statis untuk Tracking Pendulum Terbalik Dua Tingkat*”. Seminar Nasional Pendidikan Matematika Ahmad Dahlan (SENDIKMAD) Yogyakarta, 2012.
- Ilham. ”*Kendali Kecepatan Motor Induksi 3 Fasa Menggunakan Lqr (Linear Quadratic Regulator)*”. jurnal Program Studi Teknik Informatika. STMIK AKBA
- Jakaubek, P. “*Experimental Identification of Stabile Nonoscillatory Systems from Step-Responses by Selected Method*”, *Konference Studentske turci cinnosti*, 2009.
- Karsino. “*Sistem Pengaturan Motor Induksi tiga Fasa Dengan Pengontrol PID Menggunakan Mikropengontrol 8031*”, Thesis Jurusan Teknik Elektro, PPS ITS. Surabaya, 2002.



Lewis Frank L dan Syrmos, Vassilis L. *“Optimal Control”*, John Wiley dan Sons, Inc, 1995.

Mangkusasmito, dkk. *“Sistem kendali Posisi Sudut Angguk untuk Roket RKX-300 Dengan Metode Kendali Linear Quadratic Regulator (LQR) dan Pole Placement”*. Jurusan Teknik Elektro, Universitas Diponegoro Semarang, 2013.

Ogata, K. *“Teknik Kontrol Automatik”*. Edisi 2 Jilid 1 dan 2. Jakarta : Prentice Hall, 1997.

Ratna, Ika. *“Penerapan adaptif Fuzzy Pada Pengaturan Kecepatan Motor Induksi Tiga Fasa”*. Jurnal Teknik Gelagar Malang, 2007.

Ridho, Muhammad dkk. *“Perancangan dan Implementasi Kontroler Sliding Mode pada Pengaturan Kecepatan Motor Induksi Tiga Fasa”*. Teknik Vol.3, hal.86-89, 2014.

Rusdianto. *“Perbandingan Metode DTC dan PID Pada Pengaturan Motor Induksi Tiga Fasa”*. Tugas Akhir Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Sains dan Teknologi, Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim Riau, 2015.

Sari, Ranti Permata, dkk. *“Penalaan Paramater Kontrol PID Dengan Metode Heuristic, Aplikasi : Sistem Pengendalian Kecepatan Motor DC”*. Jurusan Teknik Fisika ITS Surabaya, 2005.

Susanto, Ph.D, Erwin, dkk. *“Pengantar Kontrol Maju”*. Buku Ajar Fakultas Teknik Elektro, Universitas Telkom Bandung, 2015.

Wahjono, Endro. *”Pengaturan Kecepatan Motor Induksi Sebagai Penggerak Mobil Listrik dengan Kontroler Fuzzy Logic Bebas Direct Torque Control”*. Jurnal Ilmiah Mikrotek, Vol.1, No.3. Teknik Industri, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya, 2015.

Waluyo, dkk. *“Analisa Penalaan Kontrol PID pada Simulasi Kendali Kecepatan Putaran Motor DC Berbeban Menggunakan Metode Heuristik”*. Elkomika, Jurnal Teknik Elektro, Institut Teknologi Nasional (ITENAS) Bandung. Vol. 1 No. 2, 2013.