



DAFTAR PUSTAKA

- [1] Husnawan, *Pengaturan Kecepatan Motor Induksi Tiga Fasa Menggunakan Logika Fuzzy*, Teknik Elektro, Universitas Indonesia, 2007.
- [2] M. Ali, “Pembelajaran Perancangan Sistem Kontrol PID Dengan Software Matlab”, Jurnal Edukasi, Vol, hlm.1–8, 2004.
- [3] M. R. Utomo, J. Pramudijanto, *Perancangan dan Implementasi Kontroler Sliding Mode pada Pengaturan Kecepatan Motor Induksi Tiga Fasa*, Vol.3, hal.86-89.2014.
- [4] P. Jakabek, “*Experimental Identification of Stabile Nonoscillatory Systems from Step-Responses by Selected Method*”, Konference Studentske turci cinnosti, 2009.
- [5] R. Nofendra, “Perancangan Pengendali Modus Luncur untuk Motor Induksi”, Artikel Penelitian Dosen Muda,Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Andalas Padang, 2009.
- [6] R. Fauzy, D.C Happiyanto, I.A. Sulistijono, *Pengembangan PI Kontroler Sebagai Kendali Respon Cepat pada Motor Induksi 3 Fasa Berbasis Indirect Field Oriented Control (IFOK)*, Simposium Nasional RAPI XIII, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS), 2014 FTUMS.
- [7] J. -J. E. Slotine and W. Li, *Applied Nonlinear Control*, United States of America: Prentice Hall, 1991.
- [8] Y. S. Peristaferi, R. Effendie, Pramudijanto.J , *Pengaturan Kecepatan Motor 3 Fasa pada Mesin Sentrifugal Menggunakan Metode PID Fuzzy*, Jurnal Teknik ITS, Vol.4, hal. 17-19.
- [9] Muntari, H. Nurhadi, *Desain Sistem Kendali Rotary Pendulum Dengan Sliding-PID*, Jurnal Teknik Pomits, Vol.2, No.2, hal.246- 249, 2013.
- [10] M. Kadafi, “Penerapan Simuling Untuk Simulasi, Modul, Universitas Marcu buana,” Jakarta, 2011.
- [11] M. F. A. Alhamdi, D. Pramudijanto, *Perancangan dan Implementasi Kontroler Knowledge Based-PI pada Pengaturan Kecepatan Motor Induksi 3*, Jurnal Teknik Pomits, Vol.3, No.1, hal. 140-145, 2014.
- [12] A. R. Firdaus, “*Pengendali Modus Luncur/Sliding Mode Controller*,” Program Studi Teknik Elektro Politeknik Batam, Batam, 2010



UIN SUSKA RIAU

- [13] A. Rika, Teknik Kontrol *Sliding Mode* Untuk Autopilot Roket, Penelitian Bidang kendali, Pustekwagan. Lapan, 2014.
- [14] T. Kealy, A. Dwyer, *Analitical ISE Calculation And Optimum Control System Design*, Irish Signal and System Conference, University of Limerick, Ireland, 2003
- [15] Wuloyo, *Analisis Penalaan Kontrol PID pada Simulasi Kendali Kecepatan Putar Motor DC Berbeban Metode Heuristik*, Teknik Elektro Itenas, Vol.1, No.2, 2013.
- [16] K. Ogata, *Teknik Kontrol Automatik*, Edisi kedua. Jakarta: Erlangga, 1996.

Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang
[1] Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
b. Pengutipan tidak mengutip kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.