



LEMBAR PENGESAHAN

APLIKASI KENDALI OPTIMAL DENGAN METODE *LINEAR QUADRATIC REGULATOR (LQR)* UNTUK PENGENDALIAN POSISI PADA SISTEM *MAGNETIC LEVITATION BALL*

TUGAS AKHIR

Oleh:

ELSI NOVIANTI
11355203832

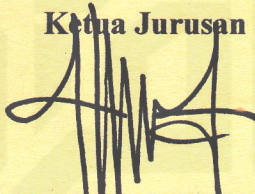
Telah dipertahankan di depan Sidang Dewan Penguji sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik Fakultas Sains dan Teknologi Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim Riau di Pekanbaru, pada tanggal 09 Januari 2017

Pekanbaru, 09 Januari 2017

Mengesahkan,



Dekan
Dr. Hartono, M.Pd
NIP. 19640301 199203 1 003

Ketua Jurusan

Dr. Alex Wenda, S.T., M.Eng
NIP. 19780126 200710 1 001

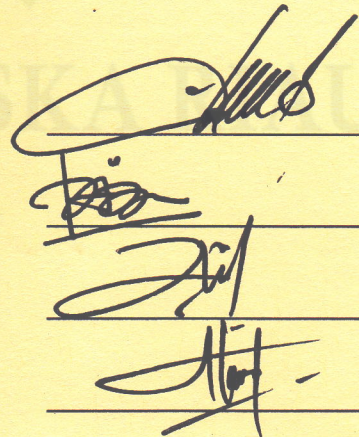
DEWAN PENGUJI :

Ketua : Dr. Teddy Purnamirza, S.T., M.Eng

Sekretaris : Dian Mursyitah, S.T., M.T

Anggota I : Aulia Ullah, S.T., M.Eng

Anggota II : Ahmad Faizal, S.T., M.T



Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.

© Hak Cipta milik UIN Suska Riau
University of Sultan Syarif Kasim Riau