

Daftar Pustaka

- [1] Rachman, Arief dan Erna Apriliani. *“Estimasi Posisi Magnetic Levitation Ball Menggunakan Metode Ensemble Kalman Filter (EnKF)”*. Jurusan Matematika, Fakultas MIPA, Institut Teknologi Sepuluh November, 2012.
- [2] Williams, Lance. *“Electromagnetic Levitation Thesis”*. 2005.
- [3] Bachtiar, Muhammad Fachri. *“Teknologi Kereta Magnetic Levitation”*. Teknik Elektro Industri, Institut Teknologi Sepuluh November, 2014.
- [4] Kurniawan, Rahmat Andi. *“Pengendalian Posisi Sistem Magnetic Lavitation Ball Menggunakan PID Gain Schedulling”*. Jurusan Teknik Elektro, Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim Riau, 2016.
- [5] Mardhotillah, Dara. *“Perancangan Pengendali Sliding Mode dengan Optimasi PID untuk Pengendalian Posisi pada Sistem Magnetic Levitation Ball”*. Jurusan Teknik Elektro, Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim Riau, 2017.
- [6] D.B Wibowo dan Sindu Sutomo. *“Pemodelan dan Simulasi Sistem Control Magnetic Lavitation Ball”*. Universitas Diponegoro, 2012.
- [7] Novianti, Elsi. *“Aplikasi Kendali Optimal Dengan Metode Linear Quadratic Regulator (LQR) Untuk Pengendalian Posisi Pada Sistem Magnetic Lavitation Ball”*. Jurusan Teknik Elektro, Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim Riau, 2017.
- [8] Rodliyah, Dinayati dkk. *“Perancangan Sistem Kendali Optimal Multivariabel Linear Quadratic Gaussian (LQG) Pada Kapal FPB 38 Untuk Meningkatkan Performansi Manuvering”*. Jurusan Teknik Fisika, Institut Teknologi Sepuluh November, Surabaya 60111.
- [9] Asnil, dkk. *“Desain Kontroler LQG/LTR Pada Sistem Kendali Tegangan Keluaran Buck Konverter”*. Fakultas Teknik, Universitas Padang, 2014.
- [10] S. Annisa Dwi. *“Sistem Kendali Dan Navigasi Wahana Bawah Air Tanpa Awak Untuk Menunjang Pertahanan Dan Keamanan Negara”*. Institut Teknologi Surabaya, 2012.
- [11] Tadeus, Dista Yoel. *“Simulasi Kendali Daya Reaktor Nuklir Dengan Teknik Kontrol Optimal”*. Jurusan Teknik Elektro, Universitas Diponegoro, 2012.
- [12] Khaled, A. M. Ali. *“Modeling and Parameters Identification of A Magnetic Levitation Model”*. The Islamic University of Gaza, 2009.

Hak Cipta dilindungi Undang-undang

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.

- Hak Cipta Dilindungi Undang-undang
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.
- State Islamic University of Sultan Syarif Kasim Riau
- [13] M.S.Abu. Nasr. “*Fuzzy Gain Scheduling Control for Non-Linear System*”. The University of Gaza, Thesis Electrical Engineering, 2013.
- [14] Chen, B. M. “*Optimal Control Systems*” The National University of Singapore. 2000.
- [15] Lewis, Frank L. “*Applied Optimal Kendali & Estimation (Digital Design & Implementation)*”. Prentice Hall International Inc, 1992.
- [16] Ahusda, Prayunanta dan katherin Indriawati. “*Penerapan Kontrol Optimal LQG Pada Sistem Kontrol Cascade PI&P Untuk Pengendalian Temperatur Steam Di superheater.*” Jurusan Teknik Fisika, Institut Teknologi Sepuluh November, Surabaya.
- [17] Ogata, Katsuhiku. “*Modern Control Engineering*”. Prentice Hall, 2002.