

## DAFTAR PUSTAKA

- [1]. Lewis Frank L dan Syrmos, Vassilis L. “*Optimal Control*”, John Wiley dan Sons, Inc, 1995.
- [2]. Pratomo, Vector Anggit. ”Perancangan Pengendali PID Pada Pressure Process Rig 38-714 Berbasis Mikrokontroler AVR Atmega8535.” Jurnal Teknik FTUP, 2012.
- [3]. Anggraeni, Ika Evi. “Pengendalian Optimal pada Sistem *Steam Drum Boiler* menggunakan metode *Linear Quadratic Regulator (LQR)*”. Jurusan Matematika Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam Institut Teknologi Sepuluh November, Surabaya. 2010.
- [4]. Teddy Ade Wijaya. ”Pengendalian Tekanan Pada Pressure Process Rig 38-714 Melalui Modbus Menggunakan Controller Fuzzy-Pid”. Jurusan Teknik Elektro Institut Teknologi Sepuluh November, Surabaya. 2011
- [5]. Adila, Virtu, dkk. “Pengendalian Rasio Bahan Bakar dan Udara pada *Boiler* Menggunakan Metode Kontrol Optimal *Linear Quadratic Regulator (LQR)*”. Teknik Elektro Fakultas Teknologi Industri Institut Teknologi Sepuluh November, Surabaya. 2013.
- [6]. Kholis, Ikhwannul. “Pemodelan Sistem Pengendali PID Dengan Metode Ciancone Berbasis Matlab Simulink Pada Sistem *Pressure Process Rig 38-714*”. Jurusan Teknik Dan Ilmu Komputer Universitas Mpu Tantular, Jakarta Timur. 2016
- [7]. Hady, Muhammad Abdul. “Laporan Riset Lab1”. Program Master Teknik Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik, Institut Teknologi Sepuluh November. 2012
- [8]. Kamarullah, Muhammad Kamal. “Analisis Pengendalian *Level* menggunakan Pengendali LQR-PID Pada Modul *Training PCT-100*”. Tugas Akhir Jurusan Teknik Elektro Fakultas Sains dan Teknologi, UIN SUSKA RIAU. 2018
- [9]. Ashok Kumar, Rajbir Morya, Munish Vashishath. ”Performanca Comparison Between Various Tuning Strategis: Ciancone, Cohen Coon & Ziegler-Nicholas Tuning Methods.”International Journal of Compputers & Technology, 2013.
- [10]. Ogata, Katsuhiko. Teknik Kontrol Automatik Edisi 2 Jilid 1. Jakatra : Prentice Hall, 1970.



[11]. Gemely, Nafisah. “ Optimasi *Auto Tuning* Pid Menggunakan *Simulink* Matlab Untuk Pengendalian Tekanan Pada Modul *Training Pressure Process Rig 38-714*”. Proyek Mini Jurusan Teknik Elektro Fakultas Sains Dan Teknologi, UIN SUSKA RIAU. 2018

[12]. Marta Putri, Dila. (2017) “perancangan *dynamic sliding mode* dan pengendali *sliding mode* dengan permukaan luncur PID untuk mengendalikan *level* dan konsentrasi pada sistem CSTR”. Tugas Akhir Jurusan Teknik Elektro Fakultas Sains dan Teknologi, UIN SUSKA RIAU. 2017

[13]. Ing. Pavel Jakoubek, “*experimental Identification of Stabile Nonoscillatory Systems from Step-Responses by Selected Methods*”. *Konferene Studentske tvurci cinnosti*, 2009.

Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkannya dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.

