

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] P. Yedamale, "Brushless DC (BLDC) Motor Fundamentals," Microchip Technology, 2003.
- [2] Bernat, J. Stepien,S. "*The Adaptive Speed Controller for the BLDC Motor Using MRAC Technique*" *IFAC Proceeding Volumes, Volume 44, Issue 1, January 2011. Pages 4143-4148.*
- [3] Sutikno, Perbandingan Metode Defuzzifikasi Aturan Mamdani Pada Sistem Kendali Logika Fuzzy, Tugas akhir, Universitas Diponegoro. Semarang, 2005.
- [4] Aditya Rendy dkk, "Metode *Six Step Comutation* pada Perancangan Rangkaian Kendali *Sensored Motor Brushless Direct Current*",Jurusan Teknik Elektro dan Teknologi Informasi, Fakultas Teknik, Universitas Gadjah Mada, Yogyakarta, 2014.
- [5] Sujanarko Bambang, "Pengendalian motor BLDC menggunakan jaringan saraf tiruan", Universitas Jember. 2012. ISSN: 1412-9612.
- [6] Oludayo John Oguntoyinbo, "*PID Control of Brushless DC Motor and Robot Trajectory Planning and Simulation With Matlab/Simulink*", 2009[E-Book]
- [7] Yulianto Novri, "Desain Sistem Pengendali Kecepatan Motor Brushless DC (BLDC) Menggunakan Pengendali Hybrid Logika Fuzzy – PID", Jurusan Teknik Elektro, UIN SUSKA Riau, 2018.
- [8] Mulyadi Robby, "Perancangan Pengendali Kecepatan Motor Brushless DC Menggunakan Pengendali Hybrid SMC Dan PID Dengan Metode Heuristik", Jurusan Teknik Elektro, UIN SUSKA Riau, 2018.
- [9] Ko, Sun Jong, dkk. "*A Study on Adaptive Load Torque Observer of Rebut Precision Position Control of BLDC Motor*", *Devison of Electrical & Electronics Engineering, Wonkwang University, South-Korea*, 1999.
- [10] Thasneem.M.S., Shalu George K.,"*Speed Control of Brushless DC Motor Using Model Reference Adaptive Control*", *Dept. of EEE, Mar Baselios College of Engineering and Technology, Thiruvananthapuram, Kerala, India, Vol. 6, Issue 5, May 2017*
- [11] K. J. Astorm and B. Wittenmark, "*Adaptive Control*", *2nd ed., Dover Publications, New York. 1995.*

- [12] Refiana Kartika, “Desain Kendali MRAC dengan Kombinasi PID untuk Mengendalikan Kecepatan pada Sistem Motor DC”, Universitas Islam Negeri Sultan Syarif Kasim. 2018.
- [13] K. Roedy, W. Oyas, N. Prpto. “Sistem Kendali Kecepatan Motor BLDC Menggunakan Algoritma Hybrid Pid Fuzzy”. 2015. ISSN: 2407-9189 S.
- [14] Teddy, I. Eka, A. Katjuk. “Disain dan Implementasi Kontrol PID *Model Reference Adaptive Control* untuk *Automatic Safe Landing* pada Pesawat UAV Quadcopter”. Institut Teknologi Sepuluh November (ITS). Surabaya. 2012.
- [15] Yulianta Dwi Agung, dkk, “Pengendalian Kecepatan Motor *Brushless DC* (BLDC) menggunakan Metode Logika Fuzzy”, Jurusan Teknik Elektro dan Teknologi Informasi Fakultas Teknik, Universitas Gadjah Mada, 2015.
- [16] Bhim Singh, Sanjeev Signh. “*State of the Art on Permanent Magnet Brushless DC Motor Drives*”, *Jounal of Power Electronics*, Vol. 9, No. 1, January 2009, pp. 1-17.
- [17] Azzumar Muhammad, “Pemodelan dan Desain Kendali Sistem Aktuator Kendali Sirip Bebas *Brushless DC Motor*”, Universitas Indonesia, Fakultas Teknik Elektro, 2012
- [18] W.S.P.R. Hudah, Yuniarto.N.M., “Perancangan dan Uji *Performa Axial Flux Permanent Magnet Coreless Brushless Direct Curent (DC) Motor*”, Institut Teknologi Sepuluh Nopember Surabaya (ITS). 2014.
- [19] Ogata, Katsuhiko. “*Modern Control Engineering Fourth Edition*”. Aeeizh, University of Minnesota. 2002
- [20] Waluyo, “Analisis Penalaan Kontrol PID pada Simulasi Kendali Kecepatan Putaran Motor DC Berbeban Menggunakan Metode Heuristik”. Jurusan Teknik Elektro Institut Teknologi Nasional (ITENAS) Bandung. Vol. 1 No. 2. 2013.

Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang  
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.  
b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar UIN Suska Riau.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin UIN Suska Riau.